

# Quicksort

Διδάσκοντες: **Σ. Ζάχος, Δ. Φωτάκης**

Επιμέλεια διαφανειών: **Δ. Φωτάκης**

Σχολή Ηλεκτρολόγων Μηχανικών  
και Μηχανικών Υπολογιστών

Εθνικό Μετσόβιο Πολυτεχνείο



# Πρόβλημα Ταξινόμησης

- **Είσοδος** : ακολουθία  $n$  αριθμών  $(a_1, a_2, \dots, a_n)$ .
- **Έξοδος** : μετάθεση  $(a'_1, a'_2, \dots, a'_n)$  με στοιχεία σε **αύξουσα σειρά** ( $\forall i, a'_i \leq a'_{i+1}$ ).
- **Στατική** συλλογή δεδομένων (όχι εισαγωγή και διαγραφή).
- **Θεμελιώδες** αλγοριθμικό πρόβλημα.
  - Πολλές **εφαρμογές** (περ. 25% υπολογιστικού χρόνου).
  - Ταχύτατη **αναζήτηση** σε ταξινομημένα δεδομένα.
  - Σημαντικές αλγοριθμικές **ιδέες και τεχνικές**.

# Συγκριτικοί Αλγόριθμοι

- Ταξινόμηση αποκλειστικά με **συγκρίσεις** και **αντιμεταθέσεις** στοιχείων.
  - Δεν εκμεταλλεύονται τύπο δεδομένων (π.χ. αριθμούς, συμβολοσειρές) : **γενική εφαρμογή**.
  - **Ανάλυση** : πλήθος συγκρίσεων.  
πλήθος αντιμεταθέσεων.
  - Κάτω φράγμα #συγκρίσεων :  $\Omega(n \log n)$ .
  - Ταξινόμηση σε χρόνο  $\Theta(n+k)$  για φυσικούς αριθμούς στο  $\{1, \dots, k\}$  (π.χ. **bin sort, radix sort**).

# Μέθοδοι Ταξινόμησης

- **Αντιμετάθεση** κάθε ζεύγους **στοιχείων εκτός διάταξης** (bubble sort).
- **Εισαγωγή** στοιχείου σε **κατάλληλη θέση** ταξινομημένου πίνακα (insertion sort).
- **Επιλογή μεγαλύτερου** στοιχείου και τοποθέτηση **στο τέλος** (selection sort, heapsort).
- **Συγχώνευση** ταξινομημένων **πινάκων** : **Διάρθρωση στη μέση**, ταξινόμηση, συγχώνευση (mergesort).
- **Διάρθρωση** σε μικρότερα και μεγαλύτερα **από** **στοιχείο-διαχωρισμού** και ταξινόμηση (quicksort).

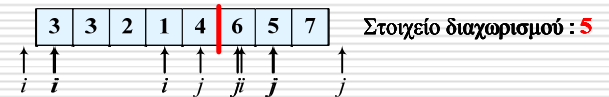
## Quicksort [Hoare, 62]

- Στοιχείο διαχωρισμού (pivot), π.χ. πρώτο, τυχαίο, ...
- Αναδιάταξη και διαίρεση εισόδου σε δύο υπο-ακολουθίες:
  - Στοιχεία αριστερής υπο-ακολ.  $\leq$  στοιχείο διαχωρισμού.
  - Στοιχεία δεξιάς υπο-ακολ.  $\geq$  στοιχείο διαχωρισμού.
- Ταξινόμηση υπο-ακολουθιών αναδρομικά.
- Ακολουθία ταξινομημένη - όχι σύνθεση!

```
quicksort(int A[], int left, int right) {  
    if (left >= right) return; // At most 1 element  
    q = partition(A, left, right);  
    quicksort(A, left, q);  
    quicksort(A, q+1, right); }  
}
```

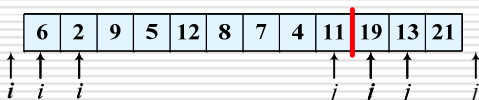
## Διαίρεση

- Στοιχείο διαχωρισμού (pivot), π.χ. **πρώτο**, τυχαίο, ...
- Διαίρεση σε ένα πέρασμα :
  - Σάρωση από αριστερά (με δείκτη  $i$ ) μέχρι  $A[i] \geq \text{pivot}$ .
  - Σάρωση από δεξιά (με δείκτη  $j$ ) μέχρι  $A[j] \leq \text{pivot}$ .
  - Αν δεν έχουν εξεταστεί όλα τα στοιχεία ( $i < j$ ): αντιμετάθεση( $A[i]$ ,  $A[j]$ ) και συνέχεια.
  - Αν έχουν εξεταστεί όλα: επιστροφή ορίου διαχωρισμού (δείκτη  $j$ ).



## Διαίρεση

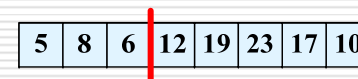
```
partition(int A[], int left, int right) {  
    int pivot = A[left]; i = left - 1; j = right + 1;  
    while (1) {  
        while (A[++i] < pivot) ;  
        while (A[--j] > pivot) ;  
        if (i < j) swap(A[i], A[j]);  
        else return(j); } }  
}
```



Στοιχείο διαχωρισμού : 13

## Διαίρεση

```
partition(int A[], int left, int right) {  
    int pivot = A[left]; i = left - 1; j = right + 1;  
    while (1) {  
        while (A[++i] < pivot) ;  
        while (A[--j] > pivot) ;  
        if (i < j) swap(A[i], A[j]);  
        else return(j); } }  
}
```



Στοιχείο διαχωρισμού : 10

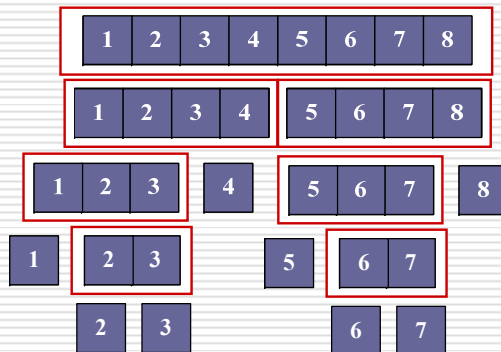
## Ανάλυση Διαχωρισμού

- Ορθότητα **partition** :
  - Διατηρεί και επεκτείνει αριστερή περιοχή με στοιχεία  $\leq$  **pivot** και δεξιά περιοχή με στοιχεία  $\geq$  **pivot**.
  - $A[i] \geq$  **pivot** : επέκταση αριστερής περιοχής σταματά.
  - $A[j] \leq$  **pivot** : επέκταση δεξιάς περιοχής σταματά.
  - Ξένες περιοχές : αντιμετάθεση στοιχείων και συνέχεια.
  - Επικάλυψη : ολοκλήρωση διαίρεσης.
  - Τελικά τα στοιχεία αριστερά  $\leq$  **pivot** και τα στοιχεία δεξιά  $\geq$  **pivot**, **όπως απαιτείται**.
- Κάθε περιοχή  $\geq 1$  στοιχείο. **Quicksort τερματίζει**.  
( $1 \leq$  σημείο διαχωρισμού  $\leq n - 1$ )
  - **Απαραίτητα**:  $i$  και  $j$  σταματούν στο **pivot**.

## Ανάλυση Διαχωρισμού

- Χρόνος εκτέλεσης **partition** :
  - Κάθε στοιχείο συγκρίνεται με **pivot** μία φορά (εκτός από στοιχεία εκατέρωθεν σημείου χωρισμού).
  - Τελικά  $i$  και  $j$  «δείχνουν» είτε γειτονικές είτε ίδια θέση γιατί όπου πέρασε το  $i$  δεν συνεχίζει  $j$ .
  - Χρόνος εκτέλεσης **partition για n στοιχεία =  $\Theta(n)$** .
- Μετά τον διαχωρισμό, στοιχεία **δεν αλλάζουν «πλευρά»** (δηλ. αριστερά μένουν αριστερά, δεξιά μένουν δεξιά).
- Υπάρχουν πολλές **άλλες μορφές** διαίρεσης, π.χ. **pivot παίρνει τελική του θέση στον πίνακα, διαίρεση στα τρία, ...**

## Παράδειγμα Quicksort



## Ορθότητα Quicksort

- Συνέπεια ορθότητας **partition** :
  - **Τερματισμός** : μέγεθος υπο-ακολουθιών  $\leq n - 1$ .
  - Ταξινόμηση :
    - Αριστερά στοιχεία  $\leq$  **pivot**  $\leq$  δεξιά στοιχεία.
    - **Επαγωγικά**, αριστερή περιοχή και δεξιά περιοχή ταξινομημένες.
    - Συνολικά, πίνακας ταξινομημένος.

## Χρόνος Εκτέλεσης (χ.π.)

- Χρόνος εκτελ. αναδρομικών αλγ. με διατύπωση και λύση αναδρομικής εξίσωσης.
  - Χρόνος εκτέλεσης **partition**( $n$  στοιχεία) :  $\Theta(n)$
  - **$T(n)$**  : χρόνος (χ.π.) για ταξινόμηση  $n$  στοιχείων.
    - **$\Theta(n)$**  : αναδιάταξη και διαίρεση εισόδου.
    - **$T(k)$**  : ταξινόμηση αριστερού τμήματος ( $k$  στοιχεία).
    - **$T(n - k)$**  : ταξινόμηση δεξιού τμήματος ( $n - k$  στοιχεία).
- $$T(n) = \Theta(n) + \max_{1 \leq k \leq n-1} \{T(k) + T(n - k)\}, \quad T(1) = \Theta(1)$$

## Χρόνος Εκτέλεσης (χ.π.)

- $$T(n) = \Theta(n) + \max_{1 \leq k \leq n-1} \{T(k) + T(n - k)\}, \quad T(1) = \Theta(1)$$
- Χειρότερη περίπτωση :  $k = 1$  ή  $k = n - 1$  (σε κάθε κλήση).
    - Ουσιαστικά δεν γίνεται διαίρεση (μόνο αναδιάταξη) !
    - Partition «βοηθάει ελάχιστα» τον αλγόριθμο.
- $$T(n) = \Theta(n) + T(n - 1) + T(1), \quad T(1) = \Theta(1)$$
- $$T(n) = \Theta(n) + \Theta(n - 1) + \Theta(n - 2) + \dots + \Theta(1) = \Theta(n^2)$$
- Στιγμιότυπα που quicksort χρειάζεται χρόνο  $\Omega(n^2)$ ;

## Χρόνος Εκτέλεσης

- **Καλύτερη περίπτωση** :  $k = n / 2$  (σε κάθε κλήση).
  - Ουσιαστικά τέλεια διαίρεση !
  - Partition «βοηθάει τα μέγιστα» !
$$T(n) = 2T(n/2) + \Theta(n) \Rightarrow T(n) = \Theta(n \log n)$$
- Αν  $\min\{k, n - k\} \geq 3n/4$  (περίπου ίδιο μεγέθος)
$$T(n) = \Theta(n) + T(n/4) + T(3n/4) \Rightarrow T(n) = \Theta(n \log n)$$
- Χειρότερη και καλύτερη περίπτωση σπάνιες !
- Αν τυχαίο στοιχείο ρινοτ, πιθανότητα διαίρεσης ( $n/4, 3n/4$ ) ή καλύτερης  $\geq 1/2$  !



## Πιθανοτική Quicksort

- Τυχαίο στοιχείο σαν στοιχείο χωρισμού (pivot).
- Για κάθε  $k \in [n - 1]$ , πιθανότητα διαίρεσης ( $k, n - k$ ) =  $\frac{1}{n - 1}$

```
randomQuickSort(int A[], int left, int right) {  
    if (left >= right) return; // At most 1 element  
    pivot = random(left, right);  
    swap(A[left], A[pivot]);  
    q = partition(A, left, right);  
    randomQuickSort(A, left, q);  
    randomQuickSort(A, q+1, right); }  
}
```

## Χρόνος Εκτέλεσης (μ.π.)

$$S(n) = \Theta(n) + \frac{1}{n-1} \sum_{k=1}^{n-1} [S(k) + S(n-k)]$$
$$= \Theta(n) + \frac{2}{n-1} \sum_{k=1}^{n-1} S(k)$$

- Λύση αναδρομής :  $S(n) = \Theta(n \log n)$   
Αυτός ο χρόνος εκτέλεσης με **μεγάλη πιθανότητα !**
- Πιθανότητα διαίρεσης  $(n/4, 3n/4)$  ή καλύτερης  $\geq 1/2 !$ 
  - Κατά «μέσο όρο», κάθε 2 επίπεδα στο δέντρο της αναδρομής, έχουμε «επιτυχημένη» διαίρεση.
  - Σε κάθε επίπεδο, συνολικός χρόνος διαίρεσης  $\Theta(n)$ .
  - $\Theta(n \log n)$  από «επιτυχημένες» διαιρέσεις +  $\Theta(n \log n)$  από «αποτυχημένες» διαιρέσεις.

## Χρόνος Εκτέλεσης (μ.π.)

- Πιθανότητα «αποτυχημένες» διαιρέσεις  $> c \log n$  είναι **εξαιρετικά μικρή !**
  - Χρόνος εκτέλεσης  $\Theta(n \log n)$  με **μεγάλη πιθανότητα !**
- Μέση περίπτωση δεν **εξαρτάται** από είσοδο !  
Αφορά στη συμπεριφορά του αλγόριθμου.
- Εξαιρετικά μικρή πιθανότητα χειρότερης περίπτωσης.
  - Ανάλυση χειρότερης περίπτωσης **δεν έχει νόημα !**

## Σύνοψη

- Γρήγορη ταξινόμηση (quicksort):
  - Πιθανοτικός αλγόριθμος.
  - Χρόνος χειρότερης περ. :  $\Theta(n^2)$
  - Χρόνος μέσης περίπτωσης :  $\Theta(n \log n)$
  - Χώρος : **σχεδόν in-place**.
  - Αναδρομή καθυστερεί και απαιτεί μνήμη.
  - Εύκολη και γρήγορη υλοποίηση.
  - **Γρηγορότερος** αλγόριθμος στην πράξη (για  $n \geq 30$ ).

## Σύνοψη

Αλγόριθμος	Καλύτερη	Μέση	Χειρότερη	Χώρος
BubbleS	$\Omega(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$
InsertionS	$\Omega(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$
SelectionS	$\Omega(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$
HeapS	$\Omega(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(1)$
MergeS	$\Omega(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n)$
QuickS	$\Omega(n \log n)$	$O(n \log n)$	$O(n^2)$	?

# Πιθανοτικοί Αλγόριθμοι

---

## □ Ντετερμινιστικοί αλγόριθμοι:

- Προκαθορισμένη συμπεριφορά για κάθε είσοδο.
- Υπάρχει χειρότερη περίπτωση και μπορεί να συμβεί.

## □ Πιθανοτικοί αλγόριθμοι:

- Συμπεριφορά από είσοδο και **τυχαίες επιλογές**.
- Χρήση τυχειότητας ώστε **χειρότερη περίπτωση να συμβαίνει με πολύ μικρή πιθανότητα**.
- Ποια είναι η χειρότερη περ. για πιθανοτική quicksort;
- **Χρόνος (απόδοση) κατά μέση τιμή. Ορθότητα με μεγάλη πιθανότητα.**
- **Las-Vegas:** αποτέλεσμα σωστό, χρόνος τυχαία μετ/τη.
- **Monte-Carlo:** χρόνος προκαθορισμένος, μπορεί λάθος αποτέλεσμα (αλλά με πολύ μικρή πιθανότητα).